

СОДЕРЖАНИЕ

СИСТЕМНЫЙ АНАЛИЗ, УПРАВЛЕНИЕ И ОБРАБОТКА ИНФОРМАЦИИ

Korsun O. N., Moug Htang Om. Evaluation of the Reliability of Empirical Mathematical Models of Dynamic Systems Using Input Signal Shift Method	111
---	-----

АВТОМАТИЗАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ ТЕХНОЛОГИЧЕСКИМИ ПРОЦЕССАМИ И ПРОИЗВОДСТВАМИ

Горбенко И. Д., Шагниева О. Б. Интеллектуализация системы управления процессом сверления в условиях неопределенности материала заготовки	119
---	-----

РОБОТЫ, МЕХАТРОНИКА И РОБОТОТЕХНИЧЕСКИЕ СИСТЕМЫ

Филаретов В. Ф., Зуев А. В., Тимошенко А. А. Идентификация параметров взаимодействия звеньев подводных манипуляторов с вязкой средой для точного автоматического выполнения манипуляционных операций. Часть 2	128
--	-----

Хуссейн Ф. А., Костюков В. А. Сравнительный анализ методов решения задачи целераспределения и маршрутизации для мультиагентных робототехнических систем	139
--	-----

Кабанов С. А., Митин Ф. В. Оптимальное управление движением группы беспилотных автомобилей	147
---	-----

ДИНАМИКА, БАЛЛИСТИКА, УПРАВЛЕНИЕ ДВИЖЕНИЕМ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ

Панкратов И. А., Челноков Ю. Н. Программное управление пространственным движением твердого тела, оптимальное в смысле минимума интегрального квадратичного относительно ускорений функционала, с использованием дуальных ква-тернионов	155
---	-----