

# СОДЕРЖАНИЕ

## СИСТЕМНЫЙ АНАЛИЗ, УПРАВЛЕНИЕ И ОБРАБОТКА ИНФОРМАЦИИ

- Hamdan N., Medvedev M., Pshikhopov V.** Method of Motion Path Planning Based on a Deep Neural Network with Vector Input .....559
- Данг Т. Д., Нгуен Б. Х., Нгуен С. К.** Управление нелинейными системами с запаздыванием в канале управления .....568
- Потапов А. П., Галаев А. А.** Противодействие алгоритму наведения атакующего в игре трех игроков .....575
- Степанов О. А., Литвиненко Ю. А., Исаев А. М.** Сравнительный анализ квазилинейных алгоритмов калмановского типа в задаче оценивания марковской последовательности при нелинейностях в формирующем фильтре и уравнениях измерений .....585

## РОБОТЫ, МЕХАТРОНИКА И РОБОТОТЕХНИЧЕСКИЕ СИСТЕМЫ

- Брискин Е. С., Платонов В. Н., Шаронов Н. Г., Устинов С. А.** Об оптимальном распределении тяговых усилий в тросовых движителях мобильных роботов .....596
- Буданов В. М., Голуб А. П., Досаев М. З., Селюцкий Ю. Д.** О влиянии стабилизатора тока на динамику малой гибридной ветроэнергетической установки .....603