

СИСТЕМНЫЙ АНАЛИЗ, УПРАВЛЕНИЕ И ОБРАБОТКА ИНФОРМАЦИИ

Козырев В. Г. Терминальное управление одним нелинейным объектом методом SDRE335

Хапкин Д. Л., Феофилов С. В. Синтез устойчивых нейросетевых регуляторов для объектов с ограничителями в условиях неполной информации345

АВТОМАТИЗАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ ТЕХНОЛОГИЧЕСКИМИ ПРОЦЕССАМИ И ПРОИЗВОДСТВАМИ

Антипин А. Ф., Антипина Е. В., Мустафина С. А. Модифицированный нечеткий регулятор с оптимизацией режимных параметров технологического процесса 354

РОБОТЫ, МЕХАТРОНИКА И РОБОТОТЕХНИЧЕСКИЕ СИСТЕМЫ

Пенаев Г. М., Хыдыров Р. Б. Методы выбора лингвистических переменных в системе нечеткого управления сигналами светофора362

ДИНАМИКА, БАЛЛИСТИКА, УПРАВЛЕНИЕ ДВИЖЕНИЕМ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ

Sokolov S. V., Okhotnikov A. L. Robust Positioning of Unmanned Vehicles with the Application of Satellite Measurements and Digital Path Model Data 372

Александров А. Ю., Рузин С. Б. Одноосная электродинамическая стабилизация космического аппарата с использованием ПИД регулятора 380