

СИСТЕМНЫЙ АНАЛИЗ, УПРАВЛЕНИЕ И ОБРАБОТКА ИНФОРМАЦИИ

- Круглов С. П., Ковыршин С. В., Аксаментов Д. Н.** Адаптивное управление двухмаятниковым подвесом мостового крана451

АВТОМАТИЗАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ ТЕХНОЛОГИЧЕСКИМИ ПРОЦЕССАМИ

- Соловьев Д. С., Соловьева И. А.** Разработка и исследование системы оптимального управления гальваническими процессами в ваннах со многими анодами462
- Бобырь М. В., Милостная Н. А., Ноливос К. А.** Комбинация нечетко-цифрового фильтра и ПИД регулятора в задаче управления термоэлементом473

РОБОТЫ, МЕХАТРОНИКА И РОБОТОТЕХНИЧЕСКИЕ СИСТЕМЫ

- Голубев Ю. Ф., Корянов В. В., Мелкумова Е. В.** Спасение шагающего робота из аварийного положения на спине при наличии неровностей опоры481
- Малышенко А. М.** Вход-выходные силомоментные отображения у шасси робокаров с тремя колесами Илона486

ДИНАМИКА, БАЛЛИСТИКА, УПРАВЛЕНИЕ ДВИЖЕНИЕМ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ

- Buryak Yu. I., Skrynnikov A. A., Khrulin S. V., Shaginova E. S.** Planning of a Group of Dynamic Systems Operation Program Based on the Failure Time Prediction496