

СИСТЕМНЫЙ АНАЛИЗ, УПРАВЛЕНИЕ И ОБРАБОТКА ИНФОРМАЦИИ

Ковалёв С. П. Проектирование гетерогенных киберфизических систем с применением теории категорий	59
--	----

Повчаков В. И. Аналитический синтез квазиоптимальных по быстродействию регуляторов для линейных объектов на основе условно адекватных моделей низкого порядка. Часть 1	68
---	----

РОБОТЫ, МЕХАТРОНИКА И РОБОТОТЕХНИЧЕСКИЕ СИСТЕМЫ

Горячева И. Г., Досаев М. З., Селюцкий Ю. Д., Яковенко А. А., Ju M.-S., Chang H.-R. Управление внедрением иглы в ткань фантома головного мозга с помощью пьезоэлектрического привода	79
---	----

Филаретов В. Ф., Губанков А. С., Горностаев И. В. Разработка метода формирования программных сигналов для исполнительных электроприводов манипуляторов с избыточными степенями подвижности. Часть II	88
---	----

Варлашин В. В., Лопота А. В. Оптимизация параметров проецирования системы кругового обзора с использованием реперных меток	97
---	----

Зеленский А. А., Гапон Н. В., Жданова М. М., Воронин В. В., Илюхин Ю. В. Метод восстановления карты глубины в задачах управления роботами и мехатронными системами	104
---	-----