

СИСТЕМНЫЙ АНАЛИЗ, УПРАВЛЕНИЕ И ОБРАБОТКА ИНФОРМАЦИИ

Berdnikov V. P., Lokhin V. M. Control of Parametrically Perturbed Objects with a Full Information	3
--	---

Воротников В. И., Мартышенко Ю. Г. Об устойчивости по части переменных нелинейных дискретных систем со случайными параметрами	12
--	----

АВТОМАТИЗАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ ТЕХНОЛОГИЧЕСКИМИ ПРОЦЕССАМИ

Фомин И. Н., Шульга Т. Э., Иващенко В. А. Синтез алгоритма управления генерирующим оборудованием тепловых электростанций на основе моделей системной динамики	20
--	----

РОБОТЫ, МЕХАТРОНИКА И РОБОТОТЕХНИЧЕСКИЕ СИСТЕМЫ

Брискин Е. С., Калинин Я. В., Артемьев К. С. Об устойчивости плоского движения мобильных роботов с шагающими движителями, работающими в "тянущем" режиме	28
---	----

Карташев В. А., Карташев В. В., Кириленко А. А. Имитационное моделирование динамики сборочного механизма	35
---	----

ДИНАМИКА, БАЛЛИСТИКА, УПРАВЛЕНИЕ ДВИЖЕНИЕМ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ

Девятисильный А. С., Шурыгин А. В. Математическая модель спутниково-инерциальной подвижной вычислительной гравиметрии	43
--	----

Гвоздев О. Г., Козуб В. А., Кошелева Н. В., Мурынин А. Б., Рихтер А. А. Нейросетевой метод построения трехмерных моделей ригидных объектов по спутниковым изображениям	48
---	----