

СИСТЕМНЫЙ АНАЛИЗ, УПРАВЛЕНИЕ И ОБРАБОТКА ИНФОРМАЦИИ

- Карабутов Н. Н.** Применение структур для оценки характеристических показателей Ляпунова систем с периодическими коэффициентами 3
- Гайворонский С. А., Езангина Т. А., Хожаев И. В.** Параметрический синтез робастного регулятора на основе метода доминирующих полюсов 14
- Жирабок А. Н., Зуев А. В., Бобко Е. Ю., Филатов А. Л.** Решение задачи аккомодации в нелинейных системах с использованием линейных методов 21

РОБОТЫ, МЕХАТРОНИКА И РОБОТОТЕХНИЧЕСКИЕ СИСТЕМЫ

- Карташев В. А., Карташев В. В.** Управление траекторией торможения манипулятора с неисправным приводом методом задержек включения тормозов 28
- Лавровский Э. К., Письменная Е. В.** О походках оператора в пассивном экзоскелете нижних конечностей при использовании режима закрепленного колена 34

ДИНАМИКА, БАЛЛИСТИКА, УПРАВЛЕНИЕ ДВИЖЕНИЕМ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ

- Муслимов Т. З., Мунасыпов Р. А.** Децентрализованное групповое нелинейное управление строем беспилотных летательных аппаратов самолетного типа 43
- Кабанов С. А., Зимин Б. А., Митин Ф. В.** Разработка и исследования математических моделей раскрытия подвижных частей трансформируемых космических конструкций. Часть I 51