
СИСТЕМЫ И ТЕХНОЛОГИИ

- 4 Ваулин Ю.В., Инзарцев А.В., Львов О.Ю., Матвиенко Ю.В., Павин А.М.**
Реконфигурируемая система управления и навигации для многофункциональных подводных роботов
- 14 Опарин А.И., Печников А.Н.**
О некоторых проблемах формирования и применения группировок разнородных мобильных робототехнических комплексов и подходах к их решению
- 23 Букин О.А., Майор А.Ю., Прощенко Д.Ю., Букин И.О., Мун С.А., Ляхов Д.Г., Чехленок А.А., Болотов В.В., Буров Д.В.**
Элементы лазерной сенсорики в подводной робототехнике
-

ПРОЕКТЫ И ЭКСПЕРИМЕНТЫ

- 31 Костенко В.В., Львов О.Ю.**
Комбинированная система связи и навигации автономного подводного робота с поплавковым модулем
- 44 Филаретов В.Ф., Коноплин А.Ю., Коноплин Н.Ю.**
Подход к разработке информационно-управляющей системы для телеуправляемых подводных аппаратов
- 50 Ченский Д.А., Григорьев К.А., Ченский А.Г.**
Информационно-управляющая система безэкипажного автоматизированного катамарана
-

СРЕДСТВА И МЕТОДЫ ПОДВОДНЫХ ИССЛЕДОВАНИЙ

- 57 Моргунов Ю.Н.**
Исследование особенностей акустической подводной дальнометрии в зимних гидрологических условиях Японского моря
- 62 Чупин В.А., Будрин С.С., Долгих Г.И., Долгих С.Г., Пивоваров А.А., Самченко А.Н., Швец В.А., Швырёв А.Н., Яковенко С.В., Ярошук И.О.**
Разработка методики томографии морского дна для акваторий, покрытых льдом. Первый эксперимент
- 68 Окулов А.К., Обжиров А.И., Мишукова Г.И., Окулов Ал.К.**
Распределение метана на акватории залива Петра Великого
- 74 Рефераты**