

СОДЕРЖАНИЕ

МОДЕЛИРОВАНИЕ, УПРАВЛЕНИЕ И ДИАГНОСТИКА ТЕХНИЧЕСКИХ СИСТЕМ

- Потапов В. И.** Новая математическая модель аппаратно-избыточной технической системы, участвующей в конфликтной ситуации 363
- Щербаков В. С., Корытов М. С., Шершнева Е. О.** Активный способ гашения колебаний груза после остановки мостового крана 368
- Колосов О. С., Анисимов Д. Н., Хрипков Д. В.** Формирование структуры и состава многоуровневых нечетких диагностических систем с использованием стохастической модели. 375

РОБОТОТЕХНИЧЕСКИЕ СИСТЕМЫ

- Павловский В. Е., Павловский В. В.** Технологии SLAM для подвижных роботов: состояние и перспективы 384
- Смирнов А. В., Беззубцев А. Ю.** Автоматическое передвижение роботизированного подвижного технического средства с построением схемы исследуемого помещения 395
- Нгуен Туан Зунг, Щербатов И. А., Проталинский О. М.** Система управления мобильным роботом на основе модифицированного алгоритма 3D-pointcloud 400
- Прыткин Ф. Н., Нефедов Д. И.** Исследование поверхностей, задающих границы области разрешенных конфигураций механизма мобильного манипулятора при наличии запретных зон 407

НАВИГАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ ПОДВИЖНЫМИ ОБЪЕКТАМИ

- Воротников В. И., Мартышенко Ю. Г.** К задаче переориентации трехроторного гиростата при неконтролируемых внешних помехах 414
- Нестеров В. А., Кадыров Я. Р.** Управление группой беспилотных летательных аппаратов в режиме радиомолчания 419
- Свердлов С. З.** Скороподъемность электрического мультикоптера 425

Журнал входит в Перечень рецензируемых научных изданий, в которых должны быть опубликованы основные результаты диссертаций на соискание ученой степени кандидата наук, на соискание ученой степени доктора наук; журнал включен в систему Российского индекса научного цитирования
