

МЕТОДЫ ТЕОРИИ АВТОМАТИЧЕСКОГО УПРАВЛЕНИЯ

Цыкунов А. М. Робастное управление объектом с распределенным запаздыванием по состоянию и управлению	795
Гурарий М. М., Жаров М. М., Русаков С. Г., Ульянов С. Л. Вычислительные алгоритмы исследования устойчивости динамических систем в задачах схемотехнического анализа	801
Александров А. Ю., Жабко А. П., Жабко И. А., Косов А. А. Исследование устойчивости и стабилизация нелинейных переключаемых механических систем на основе декомпозиции	807

РОБОТОТЕХНИЧЕСКИЕ СИСТЕМЫ

Андреев А. С., Перегудова О. А. Синтез робастных алгоритмов стабилизации программных движений мобильного робота с омни-колесами методом вектор-функций Ляпунова	813
Тягунов О. А., Теплов М. А. Об одной задаче формирования программных законов управления исполнительным уровнем автономных тяжелых МРТК	822
Борисов А. В. Автоматизация разработки трехмерных моделей экзоскелетов со звеньями переменной длины	828

ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫЕ ТЕХНОЛОГИИ В ЗАДАЧАХ УПРАВЛЕНИЯ И ОБРАБОТКИ ИНФОРМАЦИИ

Осипов В. Ю. Нейросетевое прогнозирование событий для интеллектуальных роботов	836
---	-----

УПРАВЛЕНИЕ В АВИАКОСМИЧЕСКИХ И МОРСКИХ СИСТЕМАХ

Шевченко А. М. Разработка и исследование метода прогнозирования дистанции пробега самолета на посадке	841
Ляхин О. И., Майоров И. В. Метод адаптивного планирования грузопотока российского сегмента Международной космической станции на основе мультиагентной технологии	847
Дорошко В. М. Устойчивость контура морского судна к опрокидыванию "волной-убийцей"	852
Указатель статей, опубликованных в журнале "Мехатроника, автоматизация, управление" в 2015 г.	861

Журнал входит в Перечень рецензируемых научных изданий, в которых должны быть опубликованы основные результаты диссертаций на соискание ученой степени кандидата наук, на соискание ученой степени доктора наук; журнал включен в систему Российского индекса научного цитирования

Информация о журнале доступна по сети Internet по адресу:
<http://novtex.ru/mech>, e-mail: mech@novtex.ru