

МОДЕЛИ, АЛГОРИТМЫ И ПРОГРАММНЫЕ СРЕДСТВА**4 Войтов А.А., Корнеев Ю.А., Хаметов Р.К.**

Проблемы реализации устойчивых алгоритмов автоматического обнаружения объектов в гидролокаторах освещения ближней обстановки

СИСТЕМЫ И ТЕХНОЛОГИИ. СРЕДСТВА И МЕТОДЫ ОБРАБОТКИ СИГНАЛОВ И ИЗОБРАЖЕНИЙ**18 Липатов А.Н., Ляш А.Н., Макаров В.С., Фролов В.А., Экономов А.П., Антоненко С.А., Захаркин Г.В.**

Оптический датчик координат для системы автоматической посадки и стыковки в водной среде

33 Касаткин Б.А., Косарев Г.В.

Результаты применения акустического профилографа для мониторинга морских акваторий с использованием алгоритмов синтеза и фокусировки

39 Костенко В.В., Павин А.М.

Автоматическое позиционирование необитаемого подводного аппарата над объектами морского дна с использованием фотоизображений

48 Ляхов Д.Г., Ким А.И., Минаев Д.Д.

Разработка и испытания сверхмалого телеуправляемого корабля

СРЕДСТВА И МЕТОДЫ ПОДВОДНЫХ ИССЛЕДОВАНИЙ**58 Щуров В.А., Ляшков А.С., Щеглов С.Г., Ткаченко Е.С., Иванова Г.Ф., Черкасов А.В.**

Локальная структура интерференционного поля мелкого моря

68 Моргунов Ю.Н., Безответных В.В., Войтенко Е.А., Лебедев М.С.

Измерительный комплекс для исследования и мониторинга изменчивости морской среды в заливах, бухтах и морских гаванях

73 Войтенко Е.А., Моргунов Ю.Н.

Исследование особенностей приема гидроакустических сигналов вблизи дна и в грунте на шельфе Японского моря

79 Рефераты