

СОДЕРЖАНИЕ

МЕТОДЫ ТЕОРИИ АВТОМАТИЧЕСКОГО УПРАВЛЕНИЯ

Филимонов А. Б., Филимонов Н. Б. О неробастности алгоритмов параметрической идентификации в условиях помех	2
Кириллов А. Н. Нелинейная стабилизация динамических систем управления	6

МЕХАТРОННЫЕ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЕ И ТРЕНАЖЕРНЫЕ СИСТЕМЫ

Дорри М. Х., Рошин А. А. Инструментальная программно-алгоритмическая система для разработки исследовательских комплексов.	12
Прошин И. А., Тимаков В. М., Прошкин В. Н. Совершенствование динамических стендов авиационных тренажеров на базе гидроприводов	18
Иванов В. С., Моисеев В. Л. Вопросы совершенствования методов аттестации испытательного оборудования для воспроизведения механических воздействующих факторов	23

СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКИМИ ПРОЦЕССАМИ

Гузаиров М. Б., Ильясов Б. Г., Тагирова К. Ф., Ганеев А. Р., Мезенцев Е. Ф., Додулад А. В. Оптимальное управление режимами работы группы нефтяных скважин на основе упрощенной модели участка пласта	27
Арапов Д. В., Курицын В. А. Оптимизация температурного режима вертикального кристаллизатора	31
Атрощенко О. И. Задача стабилизации гидротермических процессов методом аналитического конструирования агрегированных регуляторов	37

ДИСКРЕТНЫЕ АВТОМАТЫ И КОМПЬЮТЕРНЫЕ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ

Сытник А. А., Шульга Т. Э., Папшев С. В. Управление поведением мехатронных систем на основе свойств функциональной избыточности	41
Иванова А. С., Пирогов В. В., Полотовский С. Н. Опыт разработки и внедрения компьютерных систем управления производством металлообрабатывающих предприятий	45

СИСТЕМЫ ТЕХНИЧЕСКОГО ЗРЕНИЯ В ЗАДАЧАХ НАВИГАЦИИ И УПРАВЛЕНИЯ АВТОНОМНЫМИ МОБИЛЬНЫМИ РОБОТАМИ

Бимаков В. А. Высокоскоростная обработка пиксельных моделей для решения задач управления автономным роботом	50
Платонов А. К., Носков В. П. Навигационная точность зрительного канала робота.	50
Богуславский А. А., Кирильченко А. А., Платонов А. К., Соколов С. М., Трифонов О. В., Ярошевский В. С. Построение описания внешней среды в системах информационного обеспечения мобильных робототехнических комплексов	50
Указатель статей, опубликованных в журнале "Мехатроника, автоматизация, управление" и Приложении к журналу в 2008 г.	51
Contents	55